LASER HEAT TREATMENT DEVICE

Patent number:

JP1146320

Publication date:

1989-06-08

Inventor:

NISHIMURA TADASHI: KUMAGAI HIROMI

Applicant: .

TOKYO ELECTRON LTD; MITSUBISHI ELECTRIC

CORP

Classification:

- international:

H01L21/20; H01L21/268; H01L21/02; (IPC1-7):

H01L21/20; H01L21/268

- european:

Application number: JP19870305281 19871202 Priority number(s): JP19870305281 19871202

Report a data error here

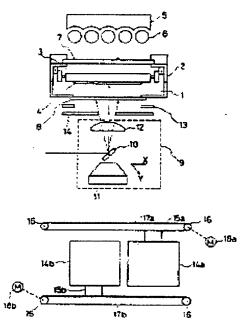
Abstract of JP1146320

PURPOSE:To obtain a device made it possible to prevent a part other than a part to be irradiated with a laser beam from being heated at a low cost by a method wherein the device is provided with means for shielding the incidence of the laser beam into a region other than a desired scanning region.

CONSTITUTION: A device for scanning and irradiating a part to be treated of a substrate 4 to be treated with laser beams to perform a heat treatment is provided with means for shielding the incidence of the laser beam into a region other than a desired scanning region. For example, light-shielding plates 13 and 14 for setting the scanning range of the laser beam are disposed in an array between a scanning part 9 and a quartz glass 8, which is the lower wall of a chamber 2. The plates 13 are formed annularly and their internal forms are provided in the same form as that of the semiconductor wafer 4 held by a susceptor 3. Moreover, the plates 14 are respectively constituted of two sheets of square lightshielding plates 14a and 14b and two sheets of the plates 14a and 14b are respectively connected to movable wire 17a and 17b by

pulley 16, which are light-shielding plate sliding mechanisms, through arms 15a and 15b and

can be moved motors 18a and 18b.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

⑲ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平1-146320

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成1年(1989)6月8日

H 01 L 21/20 21/268 7739-5F 7738-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

公発明の名称 レーザ熱処理装置

②特 願 昭62-305281

20出 願 昭62(1987)12月2日

仰発 明 者 西 村

正 兵庫県伊丹市瑞原4丁目1番地 三菱電機株式会社LSI

研究所内

砂発明者 熊谷 浩洋

東京都新宿区西新宿1丁目26番2号 東京エレクトロン株

式会社内

⑪出 願 人 東京エレクトロン株式

東京都新宿区西新宿1丁目26番2号

会社

⑪出 願 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内2丁目2番3号

明 知 包

1. 発明の名称

レーザ熱処理装置

- 2. 特許請求の範囲
 - (1) 被処理基板の被処理部にレーザ光を走査照射して熱処理を行なう装置において、所望する走査領域以外へのレーザ光の入射を遮る手段を具備してなることを特徴とするレーザ熱処理装図。
 - ② 走査領域以外へのレーザ光の入射を遮る手段は、可変自在に構成したことを特徴とする特許 請求の範囲第1項記載のレーザ熱処理装置。
- 3. 発明の詳細な説明

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

本発明は、レーザ熱処理装置に関する。

(従来の技術)

例えば、三次元デバイスの研究開発において基・本となるSOI(Silicon On Insulator)形成技術には、カーボンストリップヒータによるゾーンメルティング法と、レーザ又は電子ビームによる局

所加熱法がある。上記ゾーンメルティング法は、 被処理基板が髙温にさらされる時間が長いため上 記被処理基板にダメージを与えるという欠点があ る。また、上記電子ビームによる方法は、ビーム の制御性が良い反面、装置を真空に保たねばなら ない、電子ピームに対するマスク材料の選択が困 難である、被照射領域が存電する、照射によるデ パイスへのダメージがある等の欠点があり、また、 レーザに比べで熱歪も大きい。三次元デパイスに 要求される結晶成長技術には、低温プロセスが必 須であることも考えるとSOI形成技術としては レーザアニール法が最適と考えられている。この レーザを利用した再結晶化技術では、現在数面の 長さの単結晶化が可能であり、三次元回路素子の 試作も行なわれるように成って来ている。しかし ながら再結晶化メカニズムの解明は、まだ不十分 であり、安定した技術とするためにはなお一層の 研究が必要となっている。

上記レーザアニール装置は、物理的な形状を保 ちながらレーザの熱エネルギーを被処理基板設耐 層の改質に利用しようとするもので、ほぼ半導体 に限定されている。

このようなレーザアニール装置は、例えば特公 昭62-27532号公報に開示されているように、大出 カレーザ光と同光路になるようにHe-Neレーザを 設け、更に試料台全面或は試料台を透明材質で形 成してこの試料台の下部に広いセンサを設ける。 そして、上記試料台に半導体ウェハを報置し、こ の半導体ウェハの対向位置から上記He-Neレーザ 光を照射して走査する。この時、大出力レーザ光 は出力減衰或いは遮蔽されている。上記He-Neレ ーザ光は上記センサにより感知され、この感知状 態では上記大出力レーザ光は出力減衰或いは遮蔽 された状態を保ち、上記センサがHeーNeレーザ光 を感知しない場合即ち半導体ウエハ上にHe-Neレ ーザ光が走査されてこのレーザ光が半導体ウエハ により遮蔽された場合に上記大出力レーザ光を照 射する。このようにして半導体ウエハ上のみの大 出力レーザ光照射を行なっていた。

(発明が解決しようとする問題点)

を得るものである。

(作用効果)

所望する走査領域以外へのレーザ光の入射を遮る手段を具備したことにより、処理領域以外の部分の加熱を防止することができ、この加熱防止のため特別な冷却機構を必要とせず、装置をコンパクトにすることが可能となる効果が得られる。

(実施例)

以下、本発明装置を半導体ウエハのアニール処理に適用した一実施例につき図面を参照して説明する。

図示しない開閉機構例えばエアーシリンダーにより例えば20mm程度相対的に開閉自在に、内部即ち処理室(1)を気密状態に形成する如く例えば円筒状アルミニウム製チャンバー(2)が設けられている。このチャンパー(2)により形成した処理室(1)内部には 8 方向の角度微調製可能な例えば円板状カーボングラファイト製サセプター(3)が設けられている。このサセプター(3)は図示しない真空装置に連設しており、被処理基板例えば半導体ウェハ(4)を下向

しかしながら上記従来の技術では、試料台全面にセンサを設けるか或いは試料台を透明な材料により形成するなどして装置が高価になってしまうという問題点があった。一般のアニール装置においては、半導体ウエハ穀置部以外にレーザ光が照射されると試料台が高温となるため冷却機構を必要とする他、試料台が上記レーザ光による加熱に耐え得る材質により形成しなければならないため、これも装置が高価になってしまう等の問題点があった。

本発明は上記点に対処してなされたもので、安 価でレーザ光の被照射部以外の部分を加熱防止す ることを可能としたレーザ熱処理装置を提供しよ うとするものである。

〔発明の構成〕

(問題点を解決するための手段)

本発明は、被処理基板の処理部にレーザ光を走 査照射して熱処理を行なう装置において、所望す る走査領域以外へのレーザ光の入射を遮る手段を 具備してなることを特徴とするレーザ熱処理装置

また、上記チャンバー〇の下壁は透明な材質例 えば石英ガラス四により構成され、この石英ガラス四を通して下方から大出力レーザ光を照射自在 に走査部切が配設されている。この走査部切は、 又方向走査機構例えば鏡回動式走査機構であるガ ルバノメータ・スキャナ(10)が設けられ、このガ ルバノメータ・スキャナ(10)は Y 方向走査機構例えば高特度で微少送り可能なポールネジを用いた一軸移動の特密ステージ(11)上に設けられている。そして、上記ガルバノメータ・スキャナ(10)で走査されるレーザ光が定速で走査されるように f のレンズ(12)が上記ステージ(11)上に設けられている。このように走査部切により、 図示 しないレーザ発展から照射される例えば18ワットアルゴンイオンレーザ光を上記サセプター(3)に保持された半導体ウェハ(4)の表面に走査可能に構成されている。

この走査部切と上記チャンバー切の下壁である石灰ガラスのとの間には、上記レーザ光の走査範囲を設定するための光遮蔽板(13)(14)が並設している。この光遮蔽板(13)は、第2図に示すようにリング状に形成され内部形状が上記サセプター切に保持された半導体ウエハ(4)と同形状に設けられている。また、光遮蔽板(14)は例えば1辺が75 mの2枚の四角形状光遮蔽板(14a)(14b)により構成され、この2枚の光遮蔽板(14a)(14b)は各々腕

取り、プリアライメントステージ(図示せず)上 に叔置する。この時、上記の搬送動作はハンドア ームにより自動搬送してもよいが、上記半導体ウ エハ4)が単数であるならばピンセットにより直接 上記プリアライメントステージ上へ収置してもよ い。次に、このプリアライメントステージ上に収 置した半導体ウェハ40を吸着保持し、この半導体 ウェハ40を回転させる。この半導体ウェハ40周線 部に配置しているプリアライメントセンサー例え ばフォトインタラブタ(図示せず)により半導体 ウェハ仏に形成されているオリエンテーション・ フラット (以下オリ・フラと称する) を検出する。 この検出動作は、ウエハ〇の外周の角度に対する 変化量(一次差分)を所定角度毎に求め、上記外 周の変化量の変化(二次差分)を計算する。そし て、算出した二次差分の最大値となる角度を調べ、 オリ・フラ角度を求める。次にオリ・フラ平行合 わせを行なうが、これはまず、予め定めた角度ず つ θ 方向へウェハ40を断紋回転させて上記プリア ライメントステージのセンターとオリ・フラの斑

(15a)(15b)を介して光遮蔽板スライド機構例えば プーリー(16)により移動可能なワイヤ(17a)(17b) に接続している。この光遮蔽板スライド機構はモーター(18a)(18b)により上記光遮蔽板(14a)(14b) を毎秒10mmの速度でスライド移動可能な構成になっている。このようにしてレーザアニール装置が 構成されている。

次に、上述したレーザアニール装置による半導 体ウエハのアニール方法を説明する。

離の一番短い角度を求める。そして、オリ・フラ の をと右(12 mm 間隔)の各 4 点(100 μm)間隔ののを 次 点(100 μm)間隔のを 求めて tan-1 により傾き角度を求めて回転を オリ・フラの傾き角度が所定の 角度以下になるまで繰り返す。 次にウエハ(4)を 90° ず つ回転 し、ウエハ(4)の センターを計算する。 これに お助す いこのようにして ウェハ(4)の プリアライメント 即ち位置合わせが完了する。

このプリアライメントを終えた半導体ウエハ(4)を図示しない搬送機構例えばトランスファーアーム (図示せず) により吸着し、図示しない開閉機構により開かれたチャンバー(2)内に搬送してサセプター(3)は下向きであり、半導体ウエハ(4)を下向き支持するため、上記トランスファーアームで半導体ウエハ(4)を搬送する際にトランスファーアームが180° 回転して半導体ウエハ(4)を反転した後

上記サセプター(3)に吸着保持させる。この半導体ウェハ(4)をサセプター(3)に保持する前に予め半導体ウェハ(4)の予備加熱例えば半導体ウェハ(4)をサセプター(3)直前でしばらく停止させて予備加熱を行なう。この予備加熱を行なうことにより、熱影
張による半導体ウェハ(4)の破損等を防止することができる。そして、上記開閉機構によりチャンバー(2)を閉じて内部を気密状態にする。

そして、板射板のを備えたIRランプので半導体ウェハ(4)が数百で程度となるように加熱してからレーザ光によるアニール処理を行なう。このIRランプのによる均一な加熱により、レーザ光の局所的な発熱で発生する熱歪等を防止することができる。また、アニール時に上記チャンバー(2)内に例えば窒素のガスパージを行なうと温度均一性がより向上する。

そして、全域アニール、部分アニール、擬似アニール、連続アニールの内、予め遺択したアニールの理を行なう。

このアニール処理例えば全域アニールは、まず、

テージ(11)を Y 方向に指定されたピッチだけ移動し、上記走査動作を全域が終了するまで繰り返す。この時、 Y ステージの位置が10 mm 進んだら擬似円状走査のため上記ガルバノメータ・スキャナ(10)の振幅を変更し、走査開始位置まで駆動する。上記 f & レンズ(12)で絞り込まれたレーザ光は半導体ウェハ(4)上で、数十~数百 μm 程度のビーム 径となり、半導体ウェハ(4)の被処理部の温度は例えば1000で以上になる。この熱により上記ウェハ(4)

のアニール処理が行なわれる。

また、アニール処理のうち部分アニールは、まず、部分アニール長方形の大きさ・位置より上記ガルバノメータ・スキャナ(10)の級帽を決定する。そして、ビーム光遮断のために光路中に配置した図示しないシャッターのON/OFFパターンを例えば0.1 mm 単位で作成し、ガルバノメータ・スキャナ(10)コントローラにロードする。上記長方形パターンより上記ステージ(11)の位置を決め、そこに関動する。また、ガルバノメータ・スキャナ(10)を走査開始位置まで駆動する。これによりレーザ

サセプター(3)に保持したウエハ(4)のサイズにより上記ガルバノメータ・スキャナ(10)の揺幅を10 m 毎に変化させて決定する。そして、ステージ(11)をウエハ(4)のサイズに対応する位置まで駆動し、更に上記ガルバノメータ・スキャナ(10)を走査開始位置まで駆動する。そして、上記光遮蔽板(14a)(14b)をモータ(18a)(18b)例えば2相ステッピングモーターの駆動により所望の速度でスライド移動して、上記光遮蔽板(14a)と光遮蔽板(14b)との間隔を最大にする。

次に、ビームプロファイルや光軸等の調整済みレーザ光を、図示しない反射鏡を介して走査器例に送光する。ここでレーザ光は又方向走査機構例えば鏡回動式走査機構であるガルバノメータ・スキャナ(10)と f もレンズ(12)で所望の一定速度ラスとなり、チャンバー〇下壁に設けられた石英ガラスとなり、チャンバー〇下壁に設けられた石英ガラスとなり、チャンバー〇下壁に設けられた石英ガガルノメータ・スキャナ(10)を指定速度で回動して走査する。このガルバノメータ・スキャナ(10)を例えば毎秒500 cm の速度で戻す。そして、上記ス

光は長方形左上(または右上)から左(または右) に約10mmの位置に設定する。そして、ガルバノメ ータ・スキャナ(10)を指定速度で走査し、毎秒 500cm の速度で元に戻す。そして、上記ステージ (11)を指定されたピッチだけ移動する。この動作 を1行の長方形が終了するまで行なう。この長方 形は半導体ウエハ仏の外に出ることがないため、 部分アニールでは擬似円状走査を行なう必要はな い。部分アニールの長方形に合わせて上記シャッ ターをON/OFF即ちレーザ光のON/OFFを行なう動作 は、1走弦ライン毎に行なう。部分アニールを行 なう場合、上記ガルバノメータ・スキャナ(10)の **損幅がそのたびに異なるため、ガルバノドライバ** - から出力される位置信号を用いて上記シャッタ ーをON/OFFさせるのが位置ずれが少ない。そのた め、走査エリア例えばウエハを微細に分割し、そ の各々の位置に対するシャッターのON/OFF情報を メモリにセットする。そして、位置信号をその値 に対応するメモリよりON/OFF情報を読み出しま上 記シャッターをON/OFFさせる。このようにシャッ

ターを0N/0FFさせて半導体ウエハ(4)を部分的にアニール処理する。この場合、光遮蔽板(14a)(14b)は全域アニールの場合と同様にモーター(18a)(18b)例えば2相ステッピングモーターの駆動により、上記光遮蔽板(14a) と光遮蔽板(14b)との間隔を最大とする。

また、アニール処理のうち擬似線状アニールは、まず、線状アニールがラメータに従って上記マスク(14a)(14b)の間隔をモーター(18a)(18b)例えば2相ステッピングモーターの駆動により又輸方向の設定アニール幅にスライド移動させ、また、ガルバノメータ・スキャナ(10)の扱幅を決定する。その中心位置を求め、その位置に加速を設立るとして、ステージ(11)をY方向に加速を離りまするのに要する距離だけずらした位置に移動する。そして、上記ガルバノメータ・スキャナ(10)の移動パルス数をカウントして指定位置に選した所即ち上記

ず、上記ステージ(11)のドライブを低速用に切り 機え、連続アニールパラメータに従って上記マスク(14a)(14b)をモーター(18a)(18b)例えば2相ステッピングモーターの駆動によりスライド移動させ、また、ガルバノメータ・スキャナ(10)の扱幅を決定する。そして、ガルバノメータ・スキャナ(10)の走査中心を求め、その位置まで移動する。そして、上記ステージ(11)をY方向に加速距離即ちレーザ光走査及びステージ(11)移動が等速で安定するのに要する距離だけずらした位置に移動する。そして、上記ガルバノメータ・スキャナ(10)

をV方向の走査速度を所定の速度範囲で走査を開

加速距離を移動した所で上記シャッターをレーザ

光路より退去させてレーザ光を照射する。更に、

上記カウンターによりステージ(11)の移動パルス

数をカウントし、走査終了位置に達した所で上記

シャッターをレーザ光路中に進入させてレーザ光

を遮断する。このようにして、上記半導体ウェハ

4)上の一部に擬似線状のアニール処理を行なう。

また、アニール処理のうち連続アニールは、ま

始する。これは、 数似線状アニールと同様に指定位置即ち加速距離だけ Y 方向に移動した位置に達した時点からレーザ光を半導体ウエハ(4)上に走査 照射し、毎秒500 cm の速度で元に戻す。この動作を上記ステージ(11)が指定位置に来るまで行ない終了する。このレーザ光走査時においてはステージ(11)が低速で選続的に Y 方向へ移動し、ガルバノメータ・スキャナ(10)により X 方向に走査して連続アニール処理を行なう。

このような4つのアニール処理条件を必要に応じて適宜選択してサセプター(3)で保持した半導体ウェハ(4)のアニール処理を行なう。

そして、アニール処理を終えた半導体ウェハ(4)は、図示しない搬送機構例えばトランスファーアームで吸着保持され関かれたチャンバー②から外部へ搬送される。この時、このトランスファーアームは180°回転して半導体ウエハ(4)を反転させて、ウエハカセットへ挿入する。

上記実施例では、X方向走査機構として第回動 式走査機構であるガルバノメータ・スキャナを使 用し、マ方向走査機構を精密ステージを用いて説明したが、所望の処理を実現できる走査機構であれば何れでもよく、ラスタスキャン方法。ベクタスキャン方法。メーソステージを用いた方法。ポリゴンミラーと1軸ステージを組合わせて用いた方法。2個のガルバノメータ・スキャナを用いた方法でもよく、上記機構に限定するものではない。

また、マスクスライド機構としてプーリーとワイヤを使用した実施例について説明したが、上記機構に限定するものではなく、例えばモーターとギヤを使用した機構やエアーシリンダー、ソレノイド等を使用したスライド機構でも開媒な効果を得ることができる。

以上述べたようにこの実施例によれば、所望する走査領域以外へのレーザ光の入射を遮る手段を具備したことにより、上記処理領域以外へのレーザ光の入射を完全防止することができ、このことにより処理領域以外の部分の加熱を防止することにより特ができる。また、この加熱防止することにより特別な冷却機構を必要とせず、装置をコンパクトに

することができる。

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明装置の一実施例を説明するためのレーザアニール装置の構成图、第2回は第1回の光遊蔽板の一実施例説明図である。

2…チャンパー、

3…サセプター、

4…半導体ウエハ、

10…ガルバノメータ・スキャナ、

11…精密ステージ、

12… f 0 レンズ、

13,14…光遮蔽板、

16…プーリー、

17…ワイヤ、

18…モーター。

特許出顧人 東京エレクトロン株式会社 三菱電機株式会社

